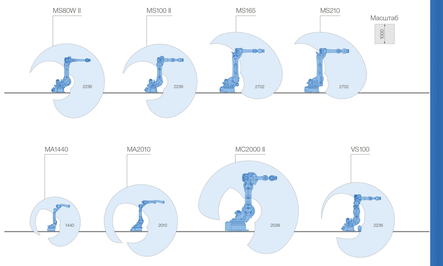
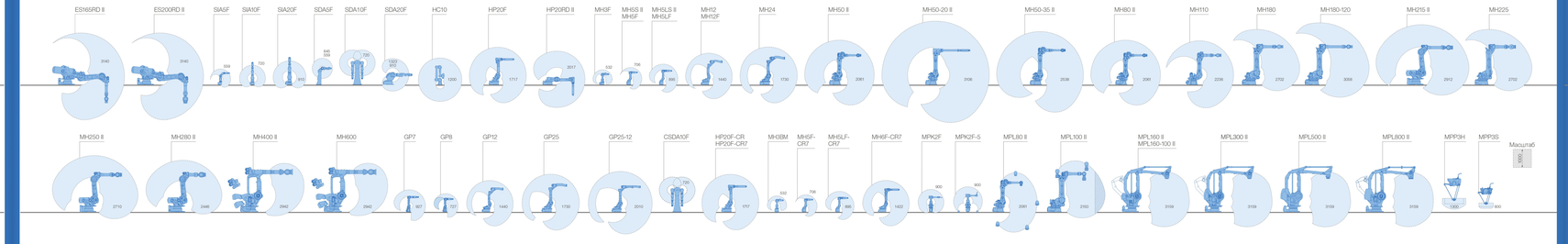
Роботы на контроллерах
FS100 / DX200 / YRC1000



Технические характеристики	Сварка и Резка							
	Серия MS-/MA-/MC							
	MS80W II	MS100 II	MS165	MS210	MA1440	MA2010	MC2000 II	VS100
Тип контроллера	DX200	DX200	DX200	DX200	DX200	DX200	DX200	DX200
Количество осей	6	6	6	6	6	6	6	7
Грузоподъемность [кг]	80	без фланца 110 / с фланцем 100	без фланца 160 / с фланцем 150	без фланца 225 / с фланцем 210	6	10	50	110
Точность позиционирования [мм]	± 0.07	± 0.07	± 0.2	± 0.2	± 0.08	± 0.08	± 0.07	± 0.12
Макс. радиус рабочей зоны [мм]	2236	2236	2702	2702	1440	2010	2038	2236
Вес [кг]	580	625	970	1000	130	280	845	790
Средняя потребляемая мощность [KBA]	4	5	5	5	1.5	2	3.5	5.5
Расположение	Пол	Пол	Пол	Пол	Пол, Стена, Потолок	Пол, Стена, Потолок	Пол	Пол
Цвет	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий	YASKAWA Синий

Роботы на контроллерах
FS100 / DX200 / YRC1000



Детали Сжатая диаграмма в руководстве по применению

| Технические характеристики | Универсальное применение | | | | | | |